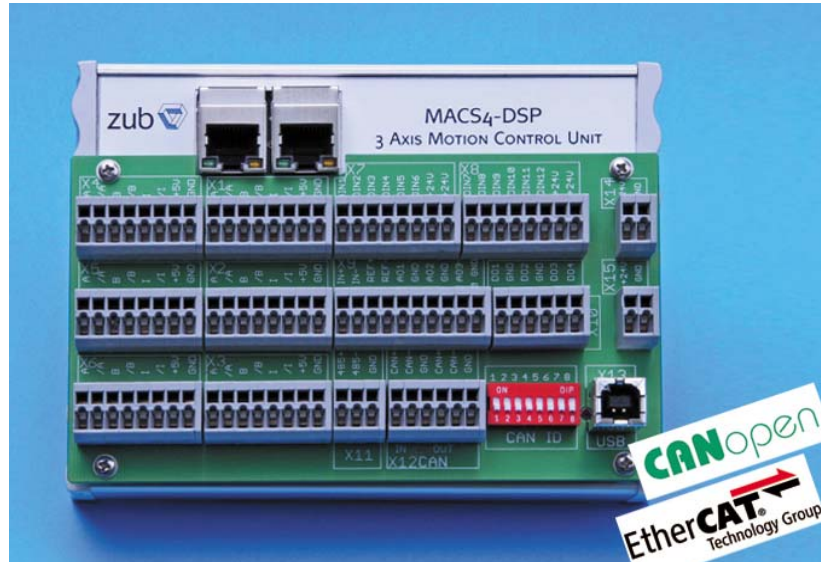


Antriebssteuerung: Dynamisch positionieren und synchronisieren



Die **MACS₄** Antriebssteuerung ist das kostengünstige Modul für mehrachsige Positionier- und Synchronisationsaufgaben, die eine hohe Dynamik und Präzision erfordern. Bei Systemen mit Getriebespiel oder Schlupf können absolute und inkrementelle Gebersysteme parallel für die Regelung und die Zielpositionierung eingesetzt werden. Ein Geber auf der Motorwelle bietet optimale Reglervoraussetzungen, während ein weiterer Geber auf der bewegten Einheit eine hoch-exakte absolute Positionierung garantiert.

Alle **MACS₄** Baugruppen können als EtherCAT- oder CANopen-Slave (DS402) in SPS- oder PC-Umgebungen eingebunden werden. Die freie Programmierbarkeit ermöglicht zusätzlich eine exakte Optimierung auf die benötigte Antriebs- und Anlagenfunktionalität. Integrierte USB, EtherCAT, CAN, RS485-Schnittstellen sowie digitale und analoge I/Os schaffen die notwendige Konnektivität zu SPS, PC, Servoverstärkern und Frequenzumrichtern.